

## Guide de mise en marche du module relais GT1116.

### Matériel nécessaire :

- une carte [Uno ou compatible](#)
- un [cordon USB B](#)
- un [jeu de cordons M/M](#)
- un module relais GT1116



---

### Présentation du module :

Ce module 8 relais est une solution simple et pratique pour commuter 8 relais de puissance directement à partir d'une carte Arduino ou compatible.

La carte 8 relais s'alimente en 5 Vcc et elle est équipée de plusieurs LEDs permettant de visualiser l'état de chaque relais.

Type d'applications: commande de lampes, de moteurs, d'équipements électriques divers.

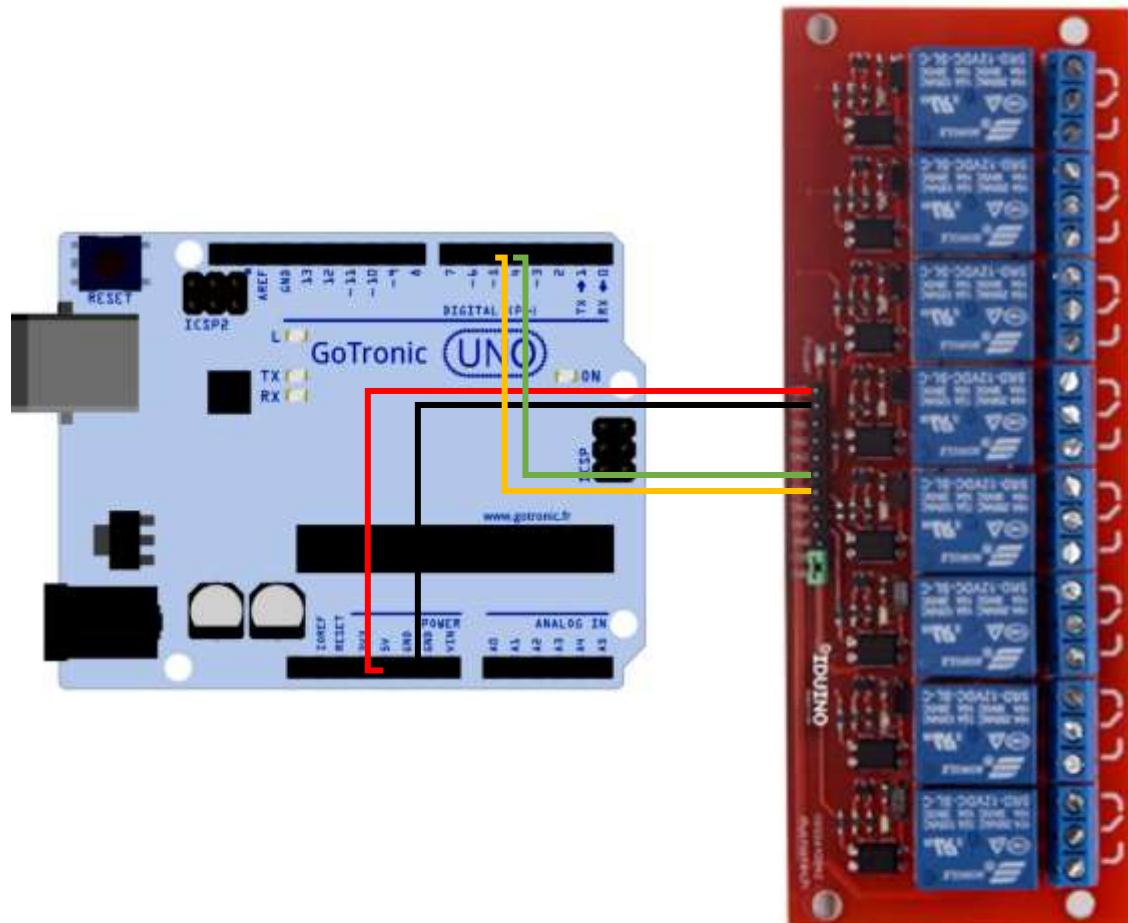
### **Remarque:**

- il est recommandé d'utiliser une alimentation externe 5 Vcc de 1 A mini si plus de 4 relais sont utilisés. La carte Arduino ne peut pas fournir suffisant de courant via sa sortie 5 Vcc lors que l'ensemble des relais est actif.
- il est conseillé de ne pas dépasser une tension de 30 Volts sur les sorties des relais.

### **Caractéristiques:**

- Alimentation: 5 Vcc
- Tension de commande: 5 Vcc
- Consommation: 90 mA par relais
- Pouvoir de coupure: 10 A/30 Vcc
- Dimensions: 135 x 50 x 19 mm

## Connexion du module :



**Remarque : en cas d'utilisation de plus de 4 relais, il est impératif d'alimenter le module par une alimentation externe délivrant 1 A mini. Chaque relais consomme 90 mA, la carte Arduino peut pas délivrer autant de courant à ce moment.**

Carte Uno	Module relais
5 Vcc	Vcc
GND	GND
4	IN4
5	IN5

## Exemple de programme:

L'exemple de code suivant (à copier dans l'IDE Arduino®) fait commuter deux relais sur les 8 disponibles l'un après l'autre.

```
int IN4 = 4; // Relais IN4 raccordé sur la broche digitale 4
int IN5 = 5; // Relais IN5 raccordé sur la broche digitale 5

#define ON 0
#define OFF 1
void setup()
{
    relay_init(); //initialize the relay
}

void loop() {

    relay_SetStatus(ON, OFF); // Allume le premier relais
    delay(2000); //delay 2s
    relay_SetStatus(OFF, ON); // Allume le second relais
    delay(2000); //delay 2s
}
void relay_init(void) // Initialisation des relais
{
    // Les broche 4 et 5 sont déclarées en tant que sorties
    pinMode(IN4, OUTPUT);
    pinMode(IN5, OUTPUT);

    relay_SetStatus(OFF, OFF); // Extinction des relais
}

void relay_SetStatus( unsigned char status_1,  unsigned char status_2)
{
    digitalWrite(IN4, status_1);
    digitalWrite(IN5, status_2);
}
```

# **GO TRONIC**

**ROBOTIQUE ET COMPOSANTS ÉLECTRONIQUES**

Si vous rencontrez des problèmes, merci de nous contacter par courriel à :

[sav@gotronic.fr](mailto:sav@gotronic.fr)